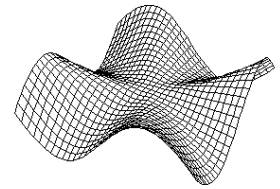


# MATHESIS

Società Italiana di Scienze Matematiche e Fisiche  
Fondata nel 1895

Sezione di Verona

Redazione: Luciano Corso, Luigi Marigo, Elisabetta Capotosto – Via IV Novembre, 11/b – 37126 Verona – tel e fax (045)8344785 - Numero 4 – maggio 1998



## Il paradosso delle n-sfere [B.1]

di Arnaldo Vicentini

### 1. Le n-sfere

Nello spazio euclideo n-dimensionale  $S_n$ , la n-sfera di raggio  $r$  è il luogo dei punti distanti  $r$  da un dato punto detto centro. Rispetto al riferimento cartesiano ortogonale isometrico  $o(x_1, \dots, x_n)$ , l'equazione della n-sfera di raggio  $r$  e centro  $O$  è:

$$x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2 = r^2 \quad [1.1]$$

La 1-sfera di raggio  $r$  è la coppia di punti frontiera di un segmento lungo  $2r$ . La 2-sfera di raggio  $r$  è la circonferenza di raggio  $r$ , frontiera di una parte di piano ampia  $\pi \cdot r^2$ . La 3-sfera è la superficie della sfera di raggio  $r$ , frontiera di una parte di spazio di volume  $4 \cdot \pi \cdot r^3 / 3$ . Si dimostra (per induzione su  $n$ ) che il volume  $V_n(r)$  e l'area della superficie  $\Sigma_n(r)$  d'una n-sfera di raggio  $r$ , cioè la misura della parte  $\pi_n$  di  $S_n$  i cui punti distano  $d \leq r$  dal centro della n-sfera e la misura  $(n-1)$ -dimensionale della frontiera di  $\pi_n$  valgono rispettivamente:

$$V_n(r) = \frac{\pi^{(n/2)}}{\Gamma(n/2 + 1)} \cdot r^n \quad ; \quad [1.2]$$

$$\Sigma_n(r) = \frac{dV_n(r)}{dr} = \frac{n}{r} \cdot V_n(r) \quad .$$

In queste formule:

$$[n = 2 \cdot m] \Rightarrow [\Gamma(n/2 + 1) = \Gamma(m + 1) = m!]$$

$$[n = 2 \cdot m + 1] \Rightarrow [\Gamma(n/2 + 1) = \Gamma(m + 1 + 1/2)]$$

$$\Gamma(m + 1 + 1/2) = \frac{(2m + 1) \cdot \dots \cdot 3 \cdot 1}{2^m} \cdot \sqrt{\pi} =$$

$$= \frac{(2m + 1)!}{2^{2m} \cdot m!} \cdot \sqrt{\pi}$$

E' facile sincerarsi della bontà delle formule [1.2] per  $n=2$  e  $n=3$ .

### 2. Il paradosso

Dividiamo un quadrato di lato  $4r$  in 4 quadrati di lato  $2r$  e inscriviamo in ciascuno un cerchio di raggio  $r$  [fig. 1]. Al centro del quadrato c'è posto per un cerchio, tangente a tutti gli altri quattro, di raggio  $r_c = (\sqrt{2}-1) \cdot r$ . Dividiamo un cubo di spigolo  $4r$  in 8 cubi di spigolo  $2r$  e inscriviamo in ciascuno una sfera di raggio  $r$ . Al centro del cubo c'è posto per una sfera, tangente a tutte le altre 8, di raggio  $r_c = (\sqrt{3}-1) \cdot r$ . In generale, dividiamo un n-cubo di spigolo  $4r$  in  $2^n$  n-cubi di spigolo  $2r$  e inscriviamo in ciascuno una n-sfera di raggio  $r$ . Al centro dell'n-cubo c'è posto per una n-sfera, tangente a tutte le altre  $2n$ , di raggio  $r_c = (\sqrt{n}-1) \cdot r$ . Ma cosa succede al crescere di  $n$ ? Già per  $n=4$ , la 4-sfera centrale ha raggio uguale a quello delle altre 16. Per  $n=9$ , la 9-sfera centrale ha raggio  $r_c=2r$ , doppio del raggio delle altre 512 e perciò risulta tangente a ciascuna delle 18 facce del 9-cubo. Infine, per  $n>9$ , la n-sfera centrale sporge da ciascuna delle  $2n$  facce dell'n-cubo avendo raggio  $r_c > 2r$ .

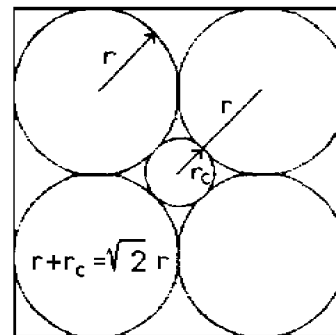


Fig. 1. Cerchio centrale (tangente ai 4 cerchi di raggio  $r$ ) di raggio  $r_c = (\sqrt{2}-1) \cdot r$ .

Bibliografia: R. W. Hamming, *Coding and information theory*, Prentice-Hall, Inc., 1980 (Cap. 9, pagg. 164-169).

## Formula di integrazione di Romberg

di Gianfranco Pezzo

Questa formula è utile per migliorare il risultato numerico  $I[h]$  dell'integrale  $I$  di una data funzione  $y=f(x)$  sull'intervallo  $[a,b]$ ; tale risultato può essere ottenuto impiegando la regola dei trapezi ad  $n$  intervalli di ampiezza  $h=(b-a)/n$  arrivando a:

$$I[h] = \sum_{k=0}^{n-1} [f(a + kh) + f(a + (k + 1)h)] \cdot \frac{h}{2} .$$

Dunque il risultato esatto  $I$  dell'integrale è  $I=I[h]+E[h]$ , in cui  $E[h]$  è l'errore di integrazione numerica rappresentato da

$$E(h) \cong - \frac{b-a}{12} \cdot h^2 \cdot f''(\mu) \quad [B1]$$

( $\mu$  è un opportuno punto interno all'intervallo di integrazione  $[a,b]$ ).

Se ora calcoliamo  $I$  con due valori  $n_1$  ed  $n_2$  di  $n$  (e quindi con i valori  $h_1$  e  $h_2$  di  $h$ ) avremo che:

$$I(h_1) + E(h_1) = I(h_2) + E(h_2) \quad (*)$$

in cui, per la formula dell'errore poc'anzi ricordata,  $E(h_1)$  e  $E(h_2)$  sono tali che:

$$\frac{E(h_1)}{E(h_2)} \cong \frac{h_1^2}{h_2^2}$$

(per  $h$  opportunamente piccoli,  $f''(\mu)$  è da ritenersi costante), ossia:

$$E(h_1) \cong E(h_2) \cdot \left(\frac{h_1}{h_2}\right)^2$$

Sostituendo nella (\*)

$$I(h_1) + E(h_2) \cdot \left(\frac{h_1}{h_2}\right)^2 \cong I(h_2) + E(h_2)$$

si ottiene:

$$E(h_2) \cong \frac{I(h_1) - I(h_2)}{1 - (h_1/h_2)^2}$$

Tale valore approssimato di  $E(h_2)$  può essere usato per avere un valore più accurato dell'integrale  $I$ :

$$\hat{I} = I(h_2) + \frac{I(h_1) - I(h_2)}{1 - (h_1/h_2)^2}$$

Questo metodo di miglioramento del risultato che sfrutta due valori già ottenuti per ottenerne un 3° va sotto il nome di "ESTRAPOLAZIONE di RICHARDSON" e nel caso dell'integrazione numerica viene applicata a valori dell'integrale che si ottengono dimezzando successivamente l'intervallo  $[a,b]$ .

Se  $h_2 = h_1/2$ , al primo livello di estrapolazione che sfrutta un solo dimezzamento di  $[a,b]$  si avrà:

$$\hat{I} = I(h_2) + \frac{I(h_2) - I(h_1)}{4^1 - 1}$$

ossia:

$$\hat{I} = \frac{4}{3} \cdot I(h_2) - \frac{1}{3} \cdot I(h_1) \quad (**)$$

Eseguendo un ulteriore dimezzamento di  $[a,b]$  si potrà calcolare anche  $I(h_4)$  e questo potrà essere sfruttato assieme a  $I(h_2)$  per avere, sempre al livello 1 di estrapolazione, un nuovo valore dato da:

$$\hat{I} = \frac{4}{3} \cdot I(h_4) - \frac{1}{3} \cdot I(h_2) \quad (***)$$

I valori (\*\*) e (\*\*\*) possono essere usati per alzare il livello di estrapolazione ottenendo:

$$\hat{I} = I^{***} + \frac{I^{***} - I^{**}}{4^2 - 1}$$

ossia:

$$\hat{I} = \frac{16}{15} \cdot I(h^{***}) - \frac{1}{15} \cdot I(h^{**})$$

Questi risultati possono essere generalizzati dalla "FORMULA di INTEGRAZIONE di ROMBERG":

$$I_{j,k} = \frac{4^j \cdot I_{j-1,k} - I_{j-1,k-1}}{4^j - 1} \quad j = 2,3,4,\dots,n; \quad k = 2,\dots,i$$

in cui  $I_{j,k-1}$  e  $I_{j-1,k-1}$  sono rispettivamente il più preciso e il meno preciso fra i valori degli integrali e  $I_{j,k}$  è l'integrale migliorato ( $k$  è il livello di integrazione e  $j$  serve per distinguere il valore più preciso ( $j+1$ ) da quello meno preciso ( $j$ ) e  $I_{j,k}$  è il valore migliorato).

Seguirà un'applicazione eseguita al calcolatore con il programma MATHEMATICA.

Bibliografia: [B.1] S. Chapra, R. Canale, *Metodi Numerici per l'ingegneria*, McGraw-Hill - Milano, 1988, pag.461.

## Una "querelle" didattica

di Luigi Marigo

Si verifichi, in base alla definizione, che

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{2x+1}{x-1} = 2.$$

Imposte le disuguaglianze

$$2 - \varepsilon < \frac{2x+1}{x-1} < 2 + \varepsilon \Leftrightarrow -\varepsilon < \frac{3}{x-1} < \varepsilon$$

si tratta di risolverle. Poiché la questione è posta in un intorno  $I$  di  $+\infty$ , basta scegliere  $I=[a,+\infty)$  con  $a>1$  perché sia  $3/(x-1)>0$ : la disuguaglianza  $-\varepsilon < 3/(x-1)$  è pleonastica e si risolve solo l'altra:  $3/(x-1) < \varepsilon$ . Il risultato è  $x > 1 + (3/\varepsilon)$ . Pertanto,  $\forall \varepsilon > 0 \exists N \geq 1 + (3/\varepsilon) \mid \forall x > N$  è

$$2 - \varepsilon < \frac{2x+1}{x-1} < 2 + \varepsilon$$

e la verifica è fatta.

Questo tipo di svolgimento è contestato da numerosi docenti i quali esigono che le disequazioni siano risolte integralmente, sostenendo che, se ci si pone *a priori* in un intorno di  $+\infty$ , viene inficiata la validità stessa della verifica. Mi permetto di difendere il mio punto di vista.

Affrontando la questione dei limiti, i manuali esordiscono così: «è data una funzione definita in  $(a,b)$ ,  $x_0$  al più escluso, in  $[a,+\infty)$  ...» per cui ci si pone *a priori* in determinati intorni, e nulla vieta che questi siano scelti

in modo da assicurare la permanenza del segno di talune espressioni, con conseguente notevole semplificazione delle disequazioni. Aggiungo che, prescrivendo la integrale e acritica soluzione delle disequazioni, si obbligano gli studenti a calcoli complicati e dispersivi e li si esonera, al tempo stesso, da ogni riflessione sulle recondite implicazioni della definizione di limite, sobria e apparentemente vuota: in altre parole, viene meno lo scopo per cui tali esercizi sono assegnati. Senza dimenticare che si può essere ancor più sbrigativi, ponendo, ad esempio,

$$\frac{3}{x-1} < \frac{6}{x} < \varepsilon \quad (\forall x > 2)$$

per cui è  $N=6/\varepsilon$  e non più  $N=1+(3/\varepsilon)$ ; ma la definizione si accontenta di "un numero  $N$  tale che..." e non pretende "proprio quel numero  $N$  tale che..."

Bibliografia: T. M. Apostol, *Calcolo: analisi 1*, Bollati Boringhieri, Torino, 1985 - G. Zwirner, *Complementi di algebra e nozioni di analisi matematica*, Cedam, Padova, 1985.

### Occhio!

Tutti gli articoli pubblicati sul presente foglio sono di proprietà della sezione veronese della *Mathesis* e non possono essere pubblicati o fotocopiati altrove senza autorizzazione della redazione e senza citazione della fonte. I diritti d'autore sono riservati.